

# Haiwell（海为）PLC 系统资源

## SM 系统状态位

SM 系统状态位是系统定义的一组特殊的内部继电器，在程序中使用的次数无限制，每一个系统状态位均有其特定的作用，未列出的请勿使用。

| 系统状态位 | 功能说明                        | 属性  | 停电保持 | 出厂值 |
|-------|-----------------------------|-----|------|-----|
| SM0   | RUN 状态下为 1，STOP 状态下为 0      | R   | 否    | 0   |
| SM1   | RUN 状态下为 0，STOP 状态下为 1      | R   | 否    | 0   |
| SM2   | CPU 首次扫描时为 1，之后清 0          | R   | 否    | 0   |
| SM3   | 10ms 时钟脉冲                   | R   | 否    | 0   |
| SM4   | 100ms 时钟脉冲                  | R   | 否    | 0   |
| SM5   | 1s 时钟脉冲                     | R   | 否    | 0   |
| SM8   | 扫描超时                        | R   | 否    | 0   |
| SM9   | PLC 开关状态                    | R   | 否    | 0   |
| SM10  | 运行状态                        | R   | 否    | 0   |
| SM11  | 系统故障                        | R   | 否    | 0   |
| SM12  | 硬件配置表与模块不匹配                 | R   | 否    | 0   |
| SM13  | 电池电压太低                      | R   | 否    | 0   |
| SM14  | 被零除标志                       | R   | 否    | 0   |
| SM15  | 数据溢出标志                      | R   | 否    | 0   |
| SM16  | COM1 通讯错误                   | R   | 否    | 0   |
| SM17  | COM2 通讯错误                   | R   | 否    | 0   |
| SM18  | COM3 通讯错误                   | R   | 否    | 0   |
| SM19  | COM4 通讯错误                   | R   | 否    | 0   |
| SM20  | COM5 通讯错误                   | R   | 否    | 0   |
| SM25  | HSC0 学习使能控制，0 为正常状态，1 为学习状态 | R/W | 否    | 0   |
| SM26  | HSC0 学习确认控制                 | R/W | 否    | 0   |
| SM27  | HSC0 复位控制，0 为自动复位，1 为不复位    | R/W | 否    | 0   |
| SM30  | HSC0 方向指示，0 为加，1 为减         | R   | 否    | 0   |
| SM31  | HSC0 错误指示                   | R   | 否    | 0   |
| SM33  | HSC1 学习使能控制，0 为正常状态，1 为学习状态 | R/W | 否    | 0   |
| SM34  | HSC1 学习确认控制                 | R/W | 否    | 0   |
| SM35  | HSC1 复位控制，0 为自动复位，1 为不复位    | R/W | 否    | 0   |
| SM38  | HSC1 方向指示，0 为加，1 为减         | R   | 否    | 0   |
| SM39  | HSC1 错误指示                   | R   | 否    | 0   |
| SM41  | HSC2 学习使能控制，0 为正常状态，1 为学习状态 | R/W | 否    | 0   |
| SM42  | HSC2 学习确认控制                 | R/W | 否    | 0   |
| SM43  | HSC2 复位控制，0 为自动复位，1 为不复位    | R/W | 否    | 0   |
| SM46  | HSC2 方向指示，0 为加，1 为减         | R   | 否    | 0   |
| SM47  | HSC2 错误指示                   | R   | 否    | 0   |
| SM49  | HSC3 学习使能控制，0 为正常状态，1 为学习状态 | R/W | 否    | 0   |

| 系统状态位 | 功能说明                          | 属性  | 停电保持 | 出厂值 |
|-------|-------------------------------|-----|------|-----|
| SM50  | HSC3 学习确认控制                   | R/W | 否    | 0   |
| SM51  | HSC3 复位控制, 0 为自动复位, 1 为不复位    | R/W | 否    | 0   |
| SM54  | HSC3 方向指示, 0 为加, 1 为减         | R   | 否    | 0   |
| SM55  | HSC3 错误指示                     | R   | 否    | 0   |
| SM57  | HSC4 学习使能控制, 0 为正常状态, 1 为学习状态 | R/W | 否    | 0   |
| SM58  | HSC4 学习确认控制                   | R/W | 否    | 0   |
| SM59  | HSC4 复位控制, 0 为自动复位, 1 为不复位    | R/W | 否    | 0   |
| SM62  | HSC4 方向指示, 0 为加, 1 为减         | R   | 否    | 0   |
| SM63  | HSC4 错误指示                     | R   | 否    | 0   |
| SM65  | HSC5 学习使能控制, 0 为正常状态, 1 为学习状态 | R/W | 否    | 0   |
| SM66  | HSC5 学习确认控制                   | R/W | 否    | 0   |
| SM67  | HSC5 复位控制, 0 为自动复位, 1 为不复位    | R/W | 否    | 0   |
| SM70  | HSC5 方向指示, 0 为加, 1 为减         | R   | 否    | 0   |
| SM71  | HSC5 错误指示                     | R   | 否    | 0   |
| SM73  | HSC6 学习使能控制, 0 为正常状态, 1 为学习状态 | R/W | 否    | 0   |
| SM74  | HSC6 学习确认控制                   | R/W | 否    | 0   |
| SM75  | HSC6 复位控制, 0 为自动复位, 1 为不复位    | R/W | 否    | 0   |
| SM78  | HSC6 方向指示, 0 为加, 1 为减         | R   | 否    | 0   |
| SM79  | HSC6 错误指示                     | R   | 否    | 0   |
| SM81  | HSC7 学习使能控制, 0 为正常状态, 1 为学习状态 | R/W | 否    | 0   |
| SM82  | HSC7 学习确认控制                   | R/W | 否    | 0   |
| SM83  | HSC7 复位控制, 0 为自动复位, 1 为不复位    | R/W | 否    | 0   |
| SM86  | HSC7 方向指示, 0 为加, 1 为减         | R   | 否    | 0   |
| SM87  | HSC7 错误指示                     | R   | 否    | 0   |
| SM93  | PLS0 正转脉冲禁止                   | R/W | 是    | 0   |
| SM94  | PLS0 反转脉冲禁止                   | R/W | 是    | 0   |
| SM95  | PLS0 刹车功能禁止                   | R/W | 是    | 0   |
| SM96  | PLS0 脉冲输出指示                   | R   | 是    | 0   |
| SM97  | PLS0 脉冲输出方向指示, 0 为正向, 1 为反向   | R   | 是    | 0   |
| SM98  | PLS0 错误指示                     | R   | 是    | 0   |
| SM99  | PLS0 定位模式 0 为相对地址 1 为绝对地址     | R/W | 是    | 0   |
| SM100 | PLS0 脉冲输出完成                   | R   | 是    | 0   |
| SM109 | PLS1 正转脉冲禁止                   | R/W | 是    | 0   |
| SM110 | PLS1 反转脉冲禁止                   | R/W | 是    | 0   |
| SM111 | PLS1 刹车功能禁止                   | R/W | 是    | 0   |
| SM112 | PLS1 脉冲输出指示                   | R   | 是    | 0   |
| SM113 | PLS1 脉冲输出方向指示, 0 为正向, 1 为反向   | R   | 是    | 0   |
| SM114 | PLS1 错误指示                     | R   | 是    | 0   |
| SM115 | PLS1 定位模式 0 为相对地址 1 为绝对地址     | R/W | 是    | 0   |
| SM116 | PLS1 脉冲输出完成                   | R   | 是    | 0   |
| SM125 | PLS2 正转脉冲禁止                   | R/W | 是    | 0   |
| SM126 | PLS2 反转脉冲禁止                   | R/W | 是    | 0   |
| SM127 | PLS2 刹车功能禁止                   | R/W | 是    | 0   |
| SM128 | PLS2 脉冲输出指示                   | R   | 是    | 0   |
| SM129 | PLS2 脉冲输出方向指示, 0 为正向, 1 为反向   | R   | 是    | 0   |

| 系统状态位 | 功能说明                        | 属性  | 停电保持 | 出厂值 |
|-------|-----------------------------|-----|------|-----|
| SM130 | PLS2 错误指示                   | R   | 是    | 0   |
| SM131 | PLS2 定位模式 0 为相对地址 1 为绝对地址   | R/W | 是    | 0   |
| SM132 | PLS2 脉冲输出完成                 | R   | 是    | 0   |
| SM141 | PLS3 正转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM142 | PLS3 反转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM143 | PLS3 刹车功能禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM144 | PLS3 脉冲输出指示                 | R   | 是    | 0   |
| SM145 | PLS3 脉冲输出方向指示, 0 为正向, 1 为反向 | R   | 是    | 0   |
| SM146 | PLS3 错误指示                   | R   | 是    | 0   |
| SM147 | PLS3 定位模式 0 为相对地址 1 为绝对地址   | R/W | 是    | 0   |
| SM148 | PLS3 脉冲输出完成                 | R   | 是    | 0   |
| SM157 | PLS4 正转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM158 | PLS4 反转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM159 | PLS4 刹车功能禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM160 | PLS4 脉冲输出指示                 | R   | 是    | 0   |
| SM161 | PLS4 脉冲输出方向指示, 0 为正向, 1 为反向 | R   | 是    | 0   |
| SM162 | PLS4 错误指示                   | R   | 是    | 0   |
| SM163 | PLS4 定位模式 0 为相对地址 1 为绝对地址   | R/W | 是    | 0   |
| SM164 | PLS4 脉冲输出完成                 | R   | 是    | 0   |
| SM173 | PLS5 正转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM174 | PLS5 反转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM175 | PLS5 刹车功能禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM176 | PLS5 脉冲输出指示                 | R   | 是    | 0   |
| SM177 | PLS5 脉冲输出方向指示, 0 为正向, 1 为反向 | R   | 是    | 0   |
| SM178 | PLS5 错误指示                   | R   | 是    | 0   |
| SM179 | PLS5 定位模式 0 为相对地址 1 为绝对地址   | R/W | 是    | 0   |
| SM180 | PLS5 脉冲输出完成                 | R   | 是    | 0   |
| SM189 | PLS6 正转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM190 | PLS6 反转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM191 | PLS6 刹车功能禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM192 | PLS6 脉冲输出指示                 | R   | 是    | 0   |
| SM193 | PLS6 脉冲输出方向指示, 0 为正向, 1 为反向 | R   | 是    | 0   |
| SM194 | PLS6 错误指示                   | R   | 是    | 0   |
| SM195 | PLS6 定位模式 0 为相对地址 1 为绝对地址   | R/W | 是    | 0   |
| SM196 | PLS6 脉冲输出完成                 | R   | 是    | 0   |
| SM205 | PLS7 正转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM206 | PLS7 反转脉冲禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM207 | PLS7 刹车功能禁止                 | R/W | 是    | 0   |
| SM208 | PLS7 脉冲输出指示                 | R   | 是    | 0   |
| SM209 | PLS7 脉冲输出方向指示, 0 为正向, 1 为反向 | R   | 是    | 0   |
| SM210 | PLS7 错误指示                   | R   | 是    | 0   |
| SM211 | PLS7 定位模式 0 为相对地址 1 为绝对地址   | R/W | 是    | 0   |
| SM212 | PLS7 脉冲输出完成                 | R   | 是    | 0   |

# SV 系统寄存器

SV 系统寄存器是系统定义的一组特殊的内部寄存器，在程序中使用的次数无限制，每一个系统寄存器均有其特定的作用，未列出的请勿使用。

| 系统寄存器 | 功能说明                                  | 属性  | 停电保持 | 出厂值    |
|-------|---------------------------------------|-----|------|--------|
| SV0   | 当前扫描时间，单位 0.1ms                       | R   | 否    | 0      |
| SV1   | 最小扫描时间，单位 0.1ms                       | R   | 否    | 0      |
| SV2   | 最大扫描时间，单位 0.1ms                       | R   | 否    | 0      |
| SV3   | 系统故障代码，见系统故障代码表                       | R   | 否    | 0      |
| SV4   | COM1 通讯错误代码                           | R   | 否    | 0      |
| SV5   | COM2 通讯错误代码                           | R   | 否    | 0      |
| SV6   | COM3 通讯错误代码                           | R   | 否    | 0      |
| SV7   | COM4 通讯错误代码                           | R   | 否    | 0      |
| SV8   | COM5 通讯错误代码                           | R   | 否    | 0      |
| SV9   | Modbus TCP 协议客户端端口设定，服务器端固定 502       | R   | 否    | 0      |
| SV11  | CPU 主机 AI 输入断线报警，每位表示 1 个通道，0-正常，1-断线 | R   | 否    | 0      |
| SV12  | 年                                     | R   | 否    | 0      |
| SV13  | 月（1-12）                               | R   | 否    | 0      |
| SV14  | 日（1-31）                               | R   | 否    | 0      |
| SV15  | 时（0-23）                               | R   | 否    | 0      |
| SV16  | 分（0-59）                               | R   | 否    | 0      |
| SV17  | 秒（0-59）                               | R   | 否    | 0      |
| SV18  | 星期（1-7，表示星期一~星期日）                     | R   | 否    | 0      |
| SV19  | PLC 站名称                               | R/W | 是    | 0      |
| SV20  | PLC 站名称                               | R/W | 是    | 0      |
| SV21  | PLC 站名称                               | R/W | 是    | 0      |
| SV22  | PLC 站名称                               | R/W | 是    | 0      |
| SV23  | PLC 站名称                               | R/W | 是    | 0      |
| SV24  | PLC 站名称                               | R/W | 是    | 0      |
| SV25  | 程序扫描超时定时器，单位 ms                       | R/W | 是    | 200 ms |
| SV26  | PLC 地址 1~254                          | R   | 是    | 1      |
| SV27  | 低字节为扩展模块数 0~31，高字节为类型                 | R   | 是    | 0      |
| SV28  | 低字节为 CPU 模块代码，高字节为版本号                 | R   | 是    | 0      |
| SV29  | 低字节为扩展模块 1 代码，高字节为版本号                 | R   | 是    | 0      |
| SV30  | 扩展模块 2，定义同上                           | R   | 是    | 0      |
| SV31  | 扩展模块 3，定义同上                           | R   | 是    | 0      |
| SV32  | 扩展模块 4，定义同上                           | R   | 是    | 0      |
| SV33  | 扩展模块 5，定义同上                           | R   | 是    | 0      |
| SV34  | 扩展模块 6，定义同上                           | R   | 是    | 0      |

| 系统寄存器 | 功能说明   | 属性  | 停电保持 | 出厂值                           |
|-------|--|-----|------|-------------------------------|
| SV35  | 扩展模块 7, 定义同上   | R   | 是    | 0                             |
| SV36  | 扩展模块 8, 定义同上   | R   | 是    | 0                             |
| SV37  | 扩展模块 9, 定义同上   | R   | 是    | 0                             |
| SV38  | 扩展模块 10, 定义同上  | R   | 是    | 0                             |
| SV39  | 扩展模块 11, 定义同上  | R   | 是    | 0                             |
| SV40  | 扩展模块 12, 定义同上  | R   | 是    | 0                             |
| SV41  | 扩展模块 13, 定义同上  | R   | 是    | 0                             |
| SV42  | 扩展模块 14, 定义同上  | R   | 是    | 0                             |
| SV43  | 扩展模块 15, 定义同上  | R   | 是    | 0                             |
| SV44  | COM1 通讯协议:<br>低字节低 4 位: 0 - N,8, 2 For RTU<br>1 - E,8, 1 For RTU<br>2 - O 8, ,1 For RTU<br>3 - N,7, 2 For ASCII<br>4 - E,7, 1 For ASCII<br>5 - O,7, 1 For ASCII<br>6 - N,8, 1 For RTU (H/N 系列支持)<br>低字节高 4 位: 0 - 2400<br>1 - 4800<br>2 - 9600<br>3 - 19200<br>4 - 38400<br>5 - 57600<br>6 - 115200 (H/N 系列支持) | R/W | 是    | 30H, 19200,<br>N,8, 2 RTU     |
| SV45  | COM1 通讯超时时间, 单位 ms   | R/W | 是    | 200ms                         |
| SV46  | COM2 通讯协议, 同 COM1  | R/W | 是    | 30H, 19200,<br>N ,8,<br>2 RTU |
| SV47  | COM2 通讯超时时间, 单位 ms   | R/W | 是    | 200ms                         |
| SV48  | PLC 程序大小   | R   | 是    | 0                             |
| SV49  | 系统时钟低字 单位 16μs   | R   | 是    |                               |
| SV50  | 系统时钟高字 单位 16μs   | R   | 是    |                               |
| SV54  | COM3 通讯协议, 同 COM1  | R/W | 是    | 30H, 19200,<br>N,8, 2 RTU     |
| SV55  | COM3 通讯超时时间, 单位 ms   | R/W | 是    | 200ms                         |
| SV56  | COM4 通讯协议, 同 COM1  | R/W | 是    | 30H, 19200,<br>N,8, 2 RTU     |
| SV57  | COM4 通讯超时时间, 单位 ms   | R/W | 是    | 200ms                         |
| SV58  | COM5 通讯协议, 同 COM1  | R/W | 是    | 30H, 19200,<br>N,8, 2 RTU     |
| SV59  | COM5 通讯超时时间, 单位 ms   | R/W | 是    | 200ms                         |
| SV60  | HSC0 的当前段号   | R   | 是    | 0                             |
| SV61  | HSC0 的当前值低字  | R   | 是    | 0                             |
| SV62  | HSC0 的当前值高字  | R   | 是    | 0                             |
| SV63  | HSC0 的错误代码   | R   | 是    | 0                             |
| SV64  | HSC1 的当前段号   | R   | 是    | 0                             |
| SV65  | HSC1 的当前值低字  | R   | 是    | 0                             |

| 系统寄存器 | 功能说明           | 属性 | 停电保持 | 出厂值 |
|-------|----------------|----|------|-----|
| SV66  | HSC1 的当前值高字    | R  | 是    | 0   |
| SV67  | HSC1 的错误代码     | R  | 是    | 0   |
| SV68  | HSC2 的当前段号     | R  | 是    | 0   |
| SV69  | HSC2 的当前值低字    | R  | 是    | 0   |
| SV70  | HSC2 的当前值高字    | R  | 是    | 0   |
| SV71  | HSC2 的错误代码     | R  | 是    | 0   |
| SV72  | HSC3 的当前段号     | R  | 是    | 0   |
| SV73  | HSC3 的当前值低字    | R  | 是    | 0   |
| SV74  | HSC3 的当前值高字    | R  | 是    | 0   |
| SV75  | HSC3 的错误代码     | R  | 是    | 0   |
| SV76  | HSC4 的当前段号     | R  | 是    | 0   |
| SV77  | HSC4 的当前值低字    | R  | 是    | 0   |
| SV78  | HSC4 的当前值高字    | R  | 是    | 0   |
| SV79  | HSC4 的错误代码     | R  | 是    | 0   |
| SV80  | HSC5 的当前段号     | R  | 是    | 0   |
| SV81  | HSC5 的当前值低字    | R  | 是    | 0   |
| SV82  | HSC5 的当前值高字    | R  | 是    | 0   |
| SV83  | HSC5 的错误代码     | R  | 是    | 0   |
| SV84  | HSC6 的当前段号     | R  | 是    | 0   |
| SV85  | HSC6 的当前值低字    | R  | 是    | 0   |
| SV86  | HSC6 的当前值高字    | R  | 是    | 0   |
| SV87  | HSC6 的错误代码     | R  | 是    | 0   |
| SV88  | HSC7 的当前段号     | R  | 是    | 0   |
| SV89  | HSC7 的当前值低字    | R  | 是    | 0   |
| SV90  | HSC7 的当前值高字    | R  | 是    | 0   |
| SV91  | HSC7 的错误代码     | R  | 是    | 0   |
| SV92  | PLS0 的当前段号     | R  | 是    | 0   |
| SV93  | PLS0 的已输出脉冲数低字 | R  | 是    | 0   |
| SV94  | PLS0 的已输出脉冲数高字 | R  | 是    | 0   |
| SV95  | PLS0 的当前位置低字   | R  | 是    | 0   |
| SV96  | PLS0 的当前位置高字   | R  | 是    | 0   |
| SV97  | PLS0 的错误代码     | R  | 是    | 0   |
| SV98  | PLS1 的当前段号     | R  | 是    | 0   |
| SV99  | PLS1 的已输出脉冲数低字 | R  | 是    | 0   |
| SV100 | PLS1 的已输出脉冲数高字 | R  | 是    | 0   |
| SV101 | PLS1 的当前位置低字   | R  | 是    | 0   |
| SV102 | PLS1 的当前位置高字   | R  | 是    | 0   |
| SV103 | PLS1 的错误代码     | R  | 是    | 0   |
| SV104 | PLS2 的当前段号     | R  | 是    | 0   |

| 系统寄存器 | 功能说明               | 属性  | 停电保持 | 出厂值 |
|-------|--------------------|-----|------|-----|
| SV105 | PLS2 的已输出脉冲数低字     | R   | 是    | 0   |
| SV106 | PLS2 的已输出脉冲数高字     | R   | 是    | 0   |
| SV107 | PLS2 的当前位置低字       | R   | 是    | 0   |
| SV108 | PLS2 的当前位置高字       | R   | 是    | 0   |
| SV109 | PLS2 的错误代码         | R   | 是    | 0   |
| SV110 | PLS3 的当前段号         | R   | 是    | 0   |
| SV111 | PLS3 的已输出脉冲数低字     | R   | 是    | 0   |
| SV112 | PLS3 的已输出脉冲数高字     | R   | 是    | 0   |
| SV113 | PLS3 的当前位置低字       | R   | 是    | 0   |
| SV114 | PLS3 的当前位置高字       | R   | 是    | 0   |
| SV115 | PLS3 的错误代码         | R   | 是    | 0   |
| SV116 | PLS4 的当前段号         | R   | 是    | 0   |
| SV117 | PLS4 的已输出脉冲数低字     | R   | 是    | 0   |
| SV118 | PLS4 的已输出脉冲数高字     | R   | 是    | 0   |
| SV119 | PLS4 的当前位置低字       | R   | 是    | 0   |
| SV120 | PLS4 的当前位置高字       | R   | 是    | 0   |
| SV121 | PLS4 的错误代码         | R   | 是    | 0   |
| SV122 | PLS5 的当前段号         | R   | 是    | 0   |
| SV123 | PLS5 的已输出脉冲数低字     | R   | 是    | 0   |
| SV124 | PLS5 的已输出脉冲数高字     | R   | 是    | 0   |
| SV125 | PLS5 的当前位置低字       | R   | 是    | 0   |
| SV126 | PLS5 的当前位置高字       | R   | 是    | 0   |
| SV127 | PLS5 的错误代码         | R   | 是    | 0   |
| SV128 | PLS6 的当前段号         | R   | 是    | 0   |
| SV129 | PLS6 的已输出脉冲数低字     | R   | 是    | 0   |
| SV130 | PLS6 的已输出脉冲数高字     | R   | 是    | 0   |
| SV131 | PLS6 的当前位置低字       | R   | 是    | 0   |
| SV132 | PLS6 的当前位置高字       | R   | 是    | 0   |
| SV133 | PLS6 的错误代码         | R   | 是    | 0   |
| SV134 | PLS7 的当前段号         | R   | 是    | 0   |
| SV135 | PLS7 的已输出脉冲数低字     | R   | 是    | 0   |
| SV136 | PLS7 的已输出脉冲数高字     | R   | 是    | 0   |
| SV137 | PLS7 的当前位置低字       | R   | 是    | 0   |
| SV138 | PLS7 的当前位置高字       | R   | 是    | 0   |
| SV139 | PLS7 的错误代码         | R   | 是    | 0   |
| SV140 | 当值为-23206 时禁止 Y 输出 | R/W | 是    | 0   |
| SV141 | COM1 通讯指令执行间隔单位毫秒  | R/W | 是    | 0   |
| SV142 | PLC 软地址(1~254)     | R   | 是    | 0   |
| SV143 | PLC 外部 DIP 设定地址    | R   | 是    | 0   |

| 系统寄存器 | 功能说明                    | 属性  | 停电保持 | 出厂值    |
|-------|-------------------------|-----|------|--------|
| SV144 | 流水号低字                   | R   | 是    | 0      |
| SV145 | 流水号高字                   | R   | 是    | 0      |
| SV146 | 方向早于脉冲输出的时间(5~100µs)    | R/W | 是    | 5      |
| SV151 | 锁定数据个数                  | R   | 是    | 0      |
| SV152 | IP 地址 默认: 192.168.1.111 | R/W | 是    | 0x016F |
| SV153 | IP 地址 默认: 192.168.1.111 | R/W | 是    | 0xC0A8 |
| SV154 | 子网掩码 默认: 255.255.255.0  | R/W | 是    | 0xFF00 |
| SV155 | 子网掩码 默认: 255.255.255.0  | R/W | 是    | 0xFFFF |
| SV156 | PLS0 的机械原点低字            | R/W | 是    | 0      |
| SV157 | PLS0 的机械原点高字            | R/W | 是    | 0      |
| SV158 | PLS0 的反向间隙补偿脉冲数         | R/W | 是    | 0      |
| SV159 | PLS0 的随动性能参数, 范围: 1~100 | R/W | 是    | 50     |
| SV160 | PLS1 的机械原点低字            | R/W | 是    | 0      |
| SV161 | PLS1 的机械原点高字            | R/W | 是    | 0      |
| SV162 | PLS1 的反向间隙补偿脉冲数         | R/W | 是    | 0      |
| SV163 | PLS1 的随动性能参数, 范围: 1~100 | R/W | 是    | 50     |
| SV164 | PLS2 的机械原点低字            | R/W | 是    | 0      |
| SV165 | PLS2 的机械原点高字            | R/W | 是    | 0      |
| SV166 | PLS2 的反向间隙补偿脉冲数         | R/W | 是    | 0      |
| SV167 | PLS2 的随动性能参数, 范围: 1~100 | R/W | 是    | 50     |
| SV168 | PLS3 的机械原点低字            | R/W | 是    | 0      |
| SV169 | PLS3 的机械原点高字            | R/W | 是    | 0      |
| SV170 | PLS3 的反向间隙补偿脉冲数         | R/W | 是    | 0      |
| SV171 | PLS3 的随动性能参数, 范围: 1~100 | R/W | 是    | 50     |
| SV172 | PLS4 的机械原点低字            | R/W | 是    | 0      |
| SV173 | PLS4 的机械原点高字            | R/W | 是    | 0      |
| SV174 | PLS4 的反向间隙补偿脉冲数         | R/W | 是    | 0      |
| SV175 | PLS4 的随动性能参数, 范围: 1~100 | R/W | 是    | 50     |
| SV176 | PLS5 的机械原点低字            | R/W | 是    | 0      |
| SV177 | PLS5 的机械原点高字            | R/W | 是    | 0      |
| SV178 | PLS5 的反向间隙补偿脉冲数         | R/W | 是    | 0      |
| SV179 | PLS5 的随动性能参数, 范围: 1~100 | R/W | 是    | 50     |
| SV180 | PLS6 的机械原点低字            | R/W | 是    | 0      |
| SV181 | PLS6 的机械原点高字            | R/W | 是    | 0      |
| SV182 | PLS6 的反向间隙补偿脉冲数         | R/W | 是    | 0      |
| SV183 | PLS6 的随动性能参数, 范围: 1~100 | R/W | 是    | 50     |
| SV184 | PLS7 的机械原点低字            | R/W | 是    | 0      |
| SV185 | PLS7 的机械原点高字            | R/W | 是    | 0      |
| SV186 | PLS7 的反向间隙补偿脉冲数         | R/W | 是    | 0      |

| 系统寄存器 | 功能说明                    | 属性  | 停电保持 | 出厂值 |
|-------|-------------------------|-----|------|-----|
| SV187 | PLS7 的随动性能参数, 范围: 1~100 | R/W | 是    | 50  |
| SV801 | HSC0 的频率值低字             | R   | 是    | 0   |
| SV802 | HSC0 的频率值高字             | R   | 是    | 0   |
| SV803 | HSC1 的频率值低字             | R   | 是    | 0   |
| SV804 | HSC1 的频率值高字             | R   | 是    | 0   |
| SV805 | HSC2 的频率值低字             | R   | 是    | 0   |
| SV806 | HSC2 的频率值高字             | R   | 是    | 0   |
| SV807 | HSC3 的频率值低字             | R   | 是    | 0   |
| SV808 | HSC3 的频率值高字             | R   | 是    | 0   |
| SV809 | HSC4 的频率值低字             | R   | 是    | 0   |
| SV810 | HSC4 的频率值高字             | R   | 是    | 0   |
| SV811 | HSC5 的频率值低字             | R   | 是    | 0   |
| SV812 | HSC5 的频率值高字             | R   | 是    | 0   |
| SV813 | HSC6 的频率值低字             | R   | 是    | 0   |
| SV814 | HSC6 的频率值高字             | R   | 是    | 0   |
| SV815 | HSC7 的频率值低字             | R   | 是    | 0   |
| SV816 | HSC7 的频率值高字             | R   | 是    | 0   |
| SV817 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV818 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV819 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV820 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV821 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV822 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV823 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV824 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV825 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV826 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV827 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV828 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV829 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV830 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV831 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV832 | 历史故障代码                  | R   | 是    | 0   |
| SV833 | COM2 通讯指令执行间隔单位毫秒       | R/W | 是    | 0   |
| SV834 | COM3 通讯指令执行间隔单位毫秒       | R/W | 是    | 0   |
| SV835 | COM4 通讯指令执行间隔单位毫秒       | R/W | 是    | 0   |
| SV836 | COM5 通讯指令执行间隔单位毫秒       | R/W | 是    | 0   |
| SV840 | 系统异常状态字                 | R   | 是    | 0   |
| SV841 | 系统异常状态字                 | R   | 是    | 0   |

| 系统寄存器 | 功能说明                      | 属性  | 停电保持 | 出厂值    |
|-------|---------------------------|-----|------|--------|
| SV842 | CPU 固件版本日期, 低字节-年, 高字节-月  | R   | 是    | 0      |
| SV843 | CPU 固件版本日期, 低字节-日, 高字节-时  | R   | 是    | 0      |
| SV844 | FGPA 固件版本日期, 低字节-年, 高字节-月 | R   | 是    | 0      |
| SV845 | FGPA 固件版本日期, 低字节-日, 高字节-时 | R   | 是    | 0      |
| SV846 | 网关地址默认: 192.168.1.1       | R/W | 是    | 0x0101 |
| SV847 | 网关地址默认: 192.168.1.1       | R/W | 是    | 0xC0A8 |
| SV848 | MAC 地址                    | R   | 是    | 0      |
| SV849 | MAC 地址                    | R   | 是    | 0      |
| SV850 | MAC 地址                    | R   | 是    | 0      |
| SV851 | COM1 通讯口字符接收超时时间单位毫秒      | R/W | 是    | 0      |
| SV852 | COM2 通讯口字符接收超时时间单位毫秒      | R/W | 是    | 0      |
| SV853 | COM3 通讯口字符接收超时时间单位毫秒      | R/W | 是    | 0      |
| SV854 | COM4 通讯口字符接收超时时间单位毫秒      | R/W | 是    | 0      |
| SV855 | COM5 通讯口字符接收超时时间单位毫秒      | R/W | 是    | 0      |

# 系统中断表

Haiwell（海为）PLC 提供多达 52 个系统中断资源，包括脉冲输出、边沿捕捉、高速计数和计时器中断。

| 中断号 | 中断类型   | 说明                      | 优先级                        |
|-----|--------|-------------------------|----------------------------|
| 1   | 脉冲输出中断 | PLS0 开始输出脉冲             | 由高到低<br>(即中断号小的优先级高于中断号大的) |
| 2   |        | PLS0 输出脉冲结束             |                            |
| 3   |        | PLS1 开始输出脉冲             |                            |
| 4   |        | PLS1 输出脉冲结束             |                            |
| 5   |        | PLS2 开始输出脉冲             |                            |
| 6   |        | PLS2 输出脉冲结束             |                            |
| 7   |        | PLS3 开始输出脉冲             |                            |
| 8   |        | PLS3 输出脉冲结束             |                            |
| 9   |        | PLS4 开始输出脉冲             |                            |
| 10  |        | PLS4 输出脉冲结束             |                            |
| 11  |        | PLS5 开始输出脉冲             |                            |
| 12  |        | PLS5 输出脉冲结束             |                            |
| 13  |        | PLS6 开始输出脉冲             |                            |
| 14  |        | PLS6 输出脉冲结束             |                            |
| 15  |        | PLS7 开始输出脉冲             |                            |
| 16  |        | PLS7 输出脉冲结束             |                            |
| 17  | 边沿捕捉中断 | X0 上升沿捕捉                |                            |
| 18  |        | X1 上升沿捕捉                |                            |
| 19  |        | X2 上升沿捕捉                |                            |
| 20  |        | X3 上升沿捕捉                |                            |
| 21  |        | X4 上升沿捕捉                |                            |
| 22  |        | X5 上升沿捕捉                |                            |
| 23  |        | X6 上升沿捕捉                |                            |
| 24  |        | X7 上升沿捕捉                |                            |
| 25  |        | X0 下降沿捕捉                |                            |
| 26  |        | X1 下降沿捕捉                |                            |
| 27  |        | X2 下降沿捕捉                |                            |
| 28  |        | X3 下降沿捕捉                |                            |
| 29  |        | X4 下降沿捕捉                |                            |
| 30  |        | X5 下降沿捕捉                |                            |
| 31  |        | X6 下降沿捕捉                |                            |
| 32  |        | X7 下降沿捕捉                |                            |
| 33  | 高速计数中断 | HSC0 当前值=设定值(每段设定值都会产生) |                            |
| 34  |        | HSC0 输入方向改变             |                            |
| 35  |        | HSC1 当前值=设定值(每段设定值都会产生) |                            |

| 中断号 | 中断类型     | 说明                      | 优先级 |
|-----|----------|-------------------------|-----|
| 36  |          | HSC1 输入方向改变             |     |
| 37  |          | HSC2 当前值=设定值(每段设定值都会产生) |     |
| 38  |          | HSC2 输入方向改变             |     |
| 39  |          | HSC3 当前值=设定值(每段设定值都会产生) |     |
| 40  |          | HSC3 输入方向改变             |     |
| 41  |          | HSC4 当前值=设定值(每段设定值都会产生) |     |
| 42  |          | HSC4 输入方向改变             |     |
| 43  |          | HSC5 当前值=设定值(每段设定值都会产生) |     |
| 44  |          | HSC5 输入方向改变             |     |
| 45  |          | HSC6 当前值=设定值(每段设定值都会产生) |     |
| 46  |          | HSC6 输入方向改变             |     |
| 47  |          | HSC7 当前值=设定值(每段设定值都会产生) |     |
| 48  |          | HSC7 输入方向改变             |     |
| 49  |          | 计时器中断                   |     |
| 50  | T253 计时到 |                         |     |
| 51  | T254 计时到 |                         |     |
| 52  | T255 计时到 |                         |     |